



# Измерительная система Galaxy G1 Руководствопользователя

Copyright ©SOUTH Surveying & Mapping Instrument CO.,LTD.

\*All Rights Reserved



#### Оглавление

Измерительная система Galaxy G1	1
Глава 1. Введение	3
§ 1.1 Вступление	3
§ 1.2 Производственные функции	3
§ 1.3 Отличительные черты	4
§1.4 Аксессуары и компоненты	6
Глава 2 Galaxy G1 Измерительная система	8
§2.1 Galaxy G1 Корпус	9
§2.2 Портативный контроллер S10	14
§2.3 Внешний радиомодем	25
§2.4Аксессуары	31
Глава 3. Операции	34
§3.1Статические операции	35
§ 3.2 Операции в режиме реального времени (Radio mode)	36
§3.3 Операции в RTK (GPRS режим)	44
§3.4 Измерение высоты антенны	53
Глава 4. Подключение к ПК	55
§4.1 Передача данных с приемника	55
§4.2 Работа с ПО INStar	56



В этой главе вы можете узнать о компании South и измерительной системе Galaxy G1.

# §1.1 Вступление

Добро пожаловать в компанию South Surveying&Mapping Instruments Co., Ltd, которая является ведущим предприятием Китая по производству и продаже геодезического оборудования GPS RTK.

В данной инструкции указано, как установить и использовать измерительную систему.

SOUTH Galaxy G1 - система нового поколения, обладает меньшим размером и инновационным дизайном, обеспечивает высокоэффективную геодезическую съемку.

# § 1.2 Производственные функции

*Контрольные исследования*: двухчастотная система статических измерений позволяет проводить высокоточное наблюдение, фото-контроль точки измерения.

Съемка дорожной сети: быстро завершить кодирование контрольных точек, топографическая карта дорог, измерение сечения, измерение профиля с помощью EGStar.



*Приложение CORS:* обеспечивает более стабильную и удобную передачу данных при полевых работах. легко совместимо со всеми типами внутренних приложений базовых станций

Сбор данных измерений: полностью согласуется с различным программным обеспечением South для быстрого и легкого сбора информации.

Разбивка на местности: точки, линии, наклонные плоскости. Измерение линий электропередачи: измерение ориентации линий электропередач, определение углов.

Применение на море: океанографические исследования, дноуглубительные работы, сваезабивные работы, проведение морских операций более простым и удобным путем.

### § 1.3 Отличительные черты

Инновационный дизайн: Galaxy G1 обладает меньшим размером и весит всего 970 г, сделан из материалов на основе магниевых сплавов.

Поверхность сконструирована так, чтобы уменьшить вероятность повреждений в результате падения прибора.

Двухканальный Bluetooth: SOUTH Galaxy G1 оснащен модулем Bluetooth 4.0, который позволяет поддерживать более стабильное соединение со смартфонами, планшетами и т.д. Центрирование углов и электронный уровень. Внутренний регулятор наклона и электронный уровень могут автоматически корректировать координаты точек.



Функция NFC: встроенная функция NFC делает сложное соединение по Bluetooth более простым.

Полная поддержка группы спутников: Оснащенная самыми передовыми платами GNSS, система Galaxy G1 может отслеживать большинство сигналов от всех видов спутников, особенно B1, B2 и B3 сигналы от COMPASS, а также получать результат с позиции только от сигнала COMPASS.

Открытая платформа South Galaxy G1 сделана на основе интеллектуальной платформы, что позволяет системе работать быстрее и стабильнее, потреблять меньше энергии, а также поддерживать интеллектуальное голосовое управление и высокоточную диагностику.

Облачный сервис: функция позволяет производить апгрейд и регистрацию онлайн, а также проводить удаленную диагностику в реальном времени.

Расширенный модуль передачи данных: SOUTH Galaxy G1 использует новую систему передачи данных, совместимую со всеми текущими протоколами радиосвязи, а также поддерживающую все виды сетей для легкого доступа к базовым станциям.



# §1.4 Аксессуары и компоненты

#### Стандантартная конфигурация Rover станции









Приемник

Антенны

S10 контроллер

Рулетка





Батареи



Треггер с адаптером



Крепление контроллера на веху





Bexa

Многофункциональный соединительный кабель



#### Стандартная конфигурация базовой станции



Приемник





Кабель внешнего питания и связи



Зарядное устройство

Батареи







Треггер с адаптером Соединительный кабель



Передающая антенна

Мини веха Кабель программирования





Рулетка





# Глава 2 Galaxy G1 Измерительная система

Компоненты, установка и функции измерительной системы



Figure 2-1

- 1) Ровер
- 2)Контроллер
- 3) База
- 4) Треггер
- 5) Радио модем
- 6) Радио-антенна
- 7) Трипод
- 8) Батарея



### *§2.1.1* Внешний вид корпуса

Плоский цилиндрический корпус высотой 122мм, 129 мм в диаметре, расстояние от защитного резинового кольца до нижней части - 60мм. На передней части находится кнопка и панель индикаторов. На нижней поверхности находятся радио и сетевые модули подключения, а такжеотсек для батареек и серийный номер приемника для регистрации и идентификации при подключении к контроллеру.

### Передняя панель



Figure 2-2

- 1) Верхняя крышка
- 2) Защитное резиновое кольцо
- 3) Световой индикатор
- 4) Кнопка включения
- 5) Нижняя часть





Figure 2-3 1) Крышка аккумуляторного отсека 2) Знак NFC 3) Защелка

## §2.1.2 Интерфейс нижней поверхности



Figure 2-4



- 1 Защелка, закрывающая батарейный отсек
- (2) Серийный номер
- (3) Отверстие для винта: для присоединения корпуса к штативу
- (4) Бипер, источник звукового сигнала: передает голосовые сообщения
- (5) UHF/GPRS разъем: для соединения с UHF/GPRS антенной
- (6) 5-pin разъем для кабеля питания
- (7) 7-pin разъем для кабеля передачи данных

5-pin интерфейс: для соединения с внешним Radio или внешним источником питания;

7-pin порт с последовательным выводом данных: для соединения с компьютером для передачи данных, or handheld; GPRS интерфейс: установка сетевых антенн GPRS (GSM/CDMA/3G optional); УВЧ интерфейс: установка радио антенны УВЧ;

### §2.1.3 Панель индикаторов

a) у индикатора Galaxy G1 может быть два значения:

Индикатор режима переключения (mode switching) и режима работы; Индикатор режима самопроверки;

b) На панели Galaxy G1 находятся 3 LED-индикатора, значения которых указаны ниже



Figure 2-5 ①3 индикатора ②кнопка включения



#### Значения некоторых индикаторов:

Индикатор	Статус	Значение
(	Вкл	Батарея заряжена
Питание 💛	Мигание	Низкий заряд батареи
Спутники	Мигание	Количество отслеживаемых спутников, цикл отображения каждые 5 секунд
	Выкл	Контроллер отсоединен
Bluetooth	Вкл	Контроллер подсоединен
672-1	Мигание	Статический режим: мигает в соответствии с выбранным интервалом при записи данных
Сигнал/	Вкл	База/Ровер: Встроен. модуль получает сильный сигнал
данные	Мигание	База/Ровер: Встроен. модуль получает слабый сигнал
	Выкл	База/Ровер: встроенный модуль не получает сигнал

Table 2-1

#### §2.1.4 Режим проверки и переключения

#### Режим проверки

В режиме работы нажмите один раз кнопку включения, чтобы услышать голосовое сообщение о текущем рабочем статусе.

#### Переключение режимов

Включив ресивер, используйте контроллер (data collector) для соединения с приемником, затем настройте рабочий режим и модуль передачи данных. Переключение режимов так же может производиться длительным удержанием кнопки питания, в момент когда приёмник проговорит необходимый режим отпустите кнопку.



Figure 2-6

#### §2.1.5 Самопроверка

Если индикатор базы неисправен или работает некорректно, вы можете использовать функцию самопроверки.

Включите устройство, нажмите и удерживайте кнопку включения в течение примерно 8 сек, пока ВТ индикатор опять не загорится одновременно со звуковым сигналом от ресивера, затем отпустите кнопку и ресивер начнет самопроверку.

Если проверка закончена, вы услышите голосовое напоминание подождать несколько секунд, пока прибор выключится автоматически.

В случае если самопроверка не окончена, вы также услышите голосовое напоминание, и устройство будет находиться в состоянии самопроверки до обнаружения проблемы.



Индикатор	Статус	Значение
	ВКЛ	Ресивер проводит самопроверку
	вкл	
- <b>*</b>	выкл	
	ВКЛ	
<u>21</u>	выкл	
are ll	ВКЛ	
ilen	выкл	Внутренний радио модуль не прошел проверку

Table 2-2

# §2.2 Портативный контроллер S10



Figure 2-7



#### §2.2.1 Основные сведения

#### Внешний вид контроллера S10



Figure 2-8



Стандартная конфигураци	Описание
Li-ion Батарея	3.7V/ 3000 mA/h
Ремень	Black, 180*12mm
Стилус	Black, 12.7mm
USB кабель	1.5m
USB зарядное устройство	5V/1A
Диск	

Table 2-3

#### 1. Зарядка

Подключите зарядное устройство к коллектору с помощью USB кабеля.

На основном экране в верхнем правом углу появится значок зарядки в режиме вкл/выкл. (Если вы будете заряжать контроллер через компьютер, это займет больше времени).

#### 2. Установка батареи, SIM-карты и карты памяти

Для того чтобы снять крышку с отсека для батареи, потяните замок вверх и вращайте против часовой стрелки.



Figure 2-9

Слева над батареей находится слот для SIM-карты, справа - слот для карты памяти.



Figure 2-10

Установив батарею, поверните замок до конца по часовой стрелке. (SIM-карта: обрезанный угол SIM-карты должен находиться в нижнем правомуглу).

#### 3. Включение/выключение

Убедитесь, что батарея полностью заряжена или подключите коллектор к

РС при помощи USB кабеля. (В контроллере должна быть батарея).

Удерживайте кнопку включения в течение 3-5 секунд для включения/ выключения.

(Если контроллер не отвечает, при помощи стилуса нажмите кнопку Reset на нижней части контроллера).

#### 4. Соединение с ПК

Убедитесь, что у вас установлен **Microsoft ActiveSync 4.5** или более поздняя версия, если на вашем компьютере установлена win7 или win8, убедитесь, что вы установили **Windows Mobile Device Center**.

Подсоедините контроллер к компьютеру с помощью Mini USB Data Cable. Соединение будет установлено автоматически с помощью Microsoft ActiveSync. Загорится зеленая иконка и появится окно установки. Вы можете нажать"отмена".



После этого вы можете редактировать данные.

5. Установка программы

Убедитесь, что контроллер синхронизирован с ПК. Запустите установочный файл на компьютере. .

Если программа установки подходит для контроллера, вы можете скопировать ее в контроллер для установки. Для этого просто скопируйте папку.



Figure 2-11

Советуем устанавливать программы на флэш-карту и сохранять данные на карту памяти.

6. Как использовать GPS

Если вы хотите проверить рабочее состояние GPS с помощью проверки или ПО для сбора данных, установите COM порт на значение COM6 и baud rate 57600.





Figure 2-12

#### 7. Камера

Войдите в режим камеры, нажав и удерживая значок камеры в течение 3 сек. Нажмите значок камеры для того, чтобы сделать фото, затем нажмите "Ок", чтобы сохранить его.



Figure 2-13

Примечание: Если вы хотите получить больше информации об S10, пожалуйста обратитесь к инструкции по S10.



### *§2.2.2 соединение по Bluetooth*

Беспроводные средства связи малой дальности Bluetooth предназначены для беспроводного обмена информацией между различными устройствами, поддерживающими Bluetooth. Нажмите на Start menu (Settings) →

(control panel) чтобы открыть (Bluetooth Device Manager).

Нажмите на (scanning device) после выбора и настройки Bluetooth устройства, оно будет отображаться в списке устройств. Затем введите пароль 1234 для сопряжения устройства с контроллером, как

показано ниже:



Figure 2-14





Figure 2-15

После сопряжения, выберите доступный порт сот для приемника

(обычно СОМ 8 или СОМ 5). Как показано ниже:

Bluetooth 🗱 🏹 🗲 🎟 12:04	Bluetooth 🛛 🖶 🏹 🕂 🎟 12:	04
Bluetooth	Mode 🖌 COM Ports 📏 Device	25
Port:	After pairing with a device, to set up a COM port tap New Outgoing Port. For other options, tap and hold an existing port. S82335117077146 (COM8) New Outgoing Port	
Back Einish		K)

Figure 2-16

После установки виртуального последовательного порта другие приложения могут использовать порт для передачи данных с устройства Bluetooth.



### §2.2.3 Установка и подключение программного оборудования.

Профессиональное геодезическое и картографическое программное обеспечение производится для различных измерительных приложений: "EGStar", "Power Star", "Mapping Star", "Navigation Star" и т.д.

EGStar - специальное программное обеспечение для измерительной системы G1, предназначенное в основном для сбора и расчета точек измерения.

Перед установкой EGStar необходимо установить Microsoft Active Sync. После установки программы на компьютере подключите контроллер к компьютеру при помощи кабеля, чтобы установить EGStar, при этом maiframe должен быть включен.

Откройте EGStar и войдите в главное меню. Нажмите "ОК" при загрузке



Figure 2-17

 "Configure" → "Port Config", в диалоговом окне "Port Configuration " выберите порт "COM8 ", с тем же серийным номером, который вы использовали для соединения по Bluetooth. Нажмите "OK." Если соединение успешно, то



строка состояния будет отображать соответствующие данные. Если

возникло препятствие, выйдите из EGStar и зайдите снова.

setting	
COM8 COM0 COM1 COM2 COM3 COM4 COM5 COM6 COM7 COM8	
e H:1.874 V:3.612	G
- <b>3 ∛8</b>	м
09:23:55	ОК
	COM8 COM0 COM1 COM2 COM3 COM4 COM5 COM6 COM7 COM8 ■ H:1.874 V:3.612 3 \[T\]8 CO:22:55

-000	ar		Y× ♣ @	12:06
<u>)</u> o	om port s	setting		
P	ort:	COM8	1	
В	aud rate:	115200	1	3
Н	ostType:	RTK	2	
S	P:Single	e H:1.664	V:3.241	G
S I	P: <b>Single</b> S: <b>6+2</b> +	e H:1.664 3	V: <b>3.241</b> Ť8	G M
S I C	P: <b>Single</b> S: <b>6+2</b> +	e H:1.664 3 09:24:1	V:3.241 ∜8 1	G M OK

#### Figure 2-18

2. или зайдите в "Bluetooth Manager", нажмите на кнопку "Search" и контроллер будет искать ближайшие устройства Bluetooth, выберите нужный серийный номер из списка и нажмите кнопку "Connect", контроллер соединится с ресивером без установки СОМ порта. Если появилось сообщение "Bluetooth connect success", значт контроллер успешно соединен с ресивером, проверьте индикатор Bluetooth на ресивере.



Figure 2-19

#### §2.3 Внешний радиомодем

#### §2.3.1 Ключевые характеристики:

Радиомодем GDL20 - высокоскоростной полуавтоматический беспроводной радиомодем передачи данных, со скоростью передачи до 19200 bps и более высокой мощностью передачи, который используется в Southern RTK измерительныхсистемах.

Радиомодем GDL20 принимает модуляцию GMSK, скорость передачи 19200bps, передача данных с высокой достоверностью. Диапазон радио частот 450-470MHz. "Прозрачный" режим передачи данных GDL20 означает, что полученные данные отправляются в систему RTK GPS неизменными.

Радиомодем GDL20 обладает стандартным интерфейсом RS-232, который может быть подключен к любому терминальному оборудованию RS-232 для обмена данными.



GDL20 цифровое радио устройство, котрое работает по передовым технологиям цифровой обработки сигнала и полосы.

При производстве были тщательно отобраны высококачественные компоненты для долговечности обрудования и обеспечения надежной и стабильной работы.

Есть функция цифровой коррекции ошибок.

Модем имеет 8 каналов для приема и передачии данных. При необходимости может быть изменен текущий канал в соответствии с используемой частотой с шагом 0.5MHz

Номер канала	Частота (450-470MHz)
Канал 1	463.125
Канал 2	464.125
Канал 3	465.125
Канал 4	466.125
Канал 5	463.625
Канал б	464.625
Канал 7	465.625
Канал 8	466.625

Table 2-4



## §2.3.2 Внешний вид устройства



Figure 2-20 ① контрольная панель ②Серийный номер

# §2.3.3 Интерфейс и панель

Порт питания и передачи данных: 5-pin разъем для подключения GPS ресивера и источника питания



Антенный разъем: Для подключения передающей антенны



Figure 2-22 Антенный разъём



На контрольной панели отображается статус радиомодема, ключевая операция проста и удобна, однозначный интерфейс эффективно предотвращает ошибки соединения.



Figure 2-23 Панель управления

(1) Световой индикатор канала.

О Световой индикатор включения

(3) Кнопка включения/выключения: Красный индикатор слева показывает состояние питания устройства.

(4) ТХ красный индикатор: если индикатор мигает один раз в секунду,

значит данные передаются с интервалом в 1 секунду

(5) AMP PWR индикатор: показывает уровень мощности радиомодема,

если индикатор горит, значит мощность слабая, если отключен - высокая

мощность.

(6) Кнопка выбора текущего канала: нажатием этой кнопки можно выбирать каналы 1-8

Переключатель мощьности передачи(показан на картинке ниже): позволяет изменять мощность передачи сигнала (LOW- низкая мощность, HIGH-высокая мощность). Индикатор AMP PWR показывает выбранную мощность передачи, если индикатор горит- низкая мощность, не горит- высокая.



Figure 2-24 Тумблер переключения мощности



### §2.3.4 Передающая радио антенна

УВЧ антенна особенно подходит для использования в полевых условиях. Это всенаправленная, легкая и прочная принимающая антенна. Частота 450MHz



Figure 2-25 Radio antenna

#### §2.3.5 Примечание

Слишком слабый заряд батареи: Когда на контрольной панели появится мигающий индикатор, означающий недостаточный заряд батареи, необходимо вовремя заменить батарею, во избежание нестабильной передачи данных или невозможности запуска.

Электропитание GDL20: Напряжение 12-15V (обычно 13.8V), мощность передачи 25W, при 7.0A.

Радиомодем передает мощность : мощность передачи зависит от напряжения питания, проверьте напряжение перед использованием.

Высокое и низкое потребление мощности: по возможности используйте передатчик малой мощности, т.к. передатчик высокой мощности будет чрезмерно потреблять заряд батареи, таким образом сокращая ее срок работы. Установите радиостанцию как можно выше.



Подключение питания: При подключении соблюдайте полярность. Электромагнитная среда: Перед использованием устройства рекомендуется провести измерение электромагнитной среды во избежание нарушения связи.

Выбор подходящей антенны: основные параметры выбора антенны ширина полосы, частота, коэффициент усиления, направленности, сопротивление, КСВ и другие факторы. Обычно эффективный диапазон частот - 3-5MHz, выбор антенны должен основываться на диапазонах частот, используемых выбранным каналом. Для передачи на большие дистанции лучше использовать напрвленную антенну и высокочувствительную антенну, обращая внимание на соответствие сопротивления антенны и фидера (feeder).

Рекомендуется:

Рекомендуется использовать аккумулятор с ёмкостью более чем 12 / 36Ah, поддерживать регулируемый ток 10А во время работы.

Рекомендуется своевременно заряжать батарею и не перегружать ее, т.к. это сократит срок службы батареи.

Рекомендуется менять батареи каждые 6-12 месяцев, чтобы обеспечить достаточную дальность передачи сигнала.



### §2.4.1 Футляр

Удобный контейнер для переноски изготовлен специально для геодезистов; он обладает сильным абразивный сопротивлением и водонепроницаемостью. Уникальный дизайн помогает уменьшить нагрузку при полевых работах

Контейнер компактный и прочный, его леко мыть, внутренний слой наполнен противоударной пеной.



Figure 2-26

### §2.4.2 Батарея и зарядное устройство

Стандартная конфигурация включает 2 батареи и зарядное устройство: Индикатор CHARGE светится красным, если батарея заряжается, индикатор FULL загорается зеленым, если батареи заряжены. Батарея Li-ion изарядное устройство:





Figure 2-27 Зарядное устройство и сетевой адаптер

### §2.4.3 Антенны



Figure 2-28 GPRS и UHF антенны

Антенны показаны выше: антенна УВЧ необходима для режима базы и ровера.

### §2.4.4 Многофункциональныекабели

Многофункциональный кабель Y-формы используется для подключения к базе (красный разъем 5-pin), передающим станциям (черный разъем) и внешней батарее для потребления энергии и передачи данных (красный и черный зажим)





Figure 2-29 Кабель питания Многофунциональный дата-кабель используется для подключения приемника к ПК для передачи статических наблюдений и обновления программного обеспечения.



Figure 2-30 Кабель передачи данных

### §2.4.5 Другие аксессуары

Другие аксессуары включают веху с уровнем, крепление контроллера на веху, коннекторы и рулетку.

Примечание: Модели и типы аксессуаров могут различаться в зависимости от обновления инструмента.

![](_page_32_Picture_0.jpeg)

Прочитав эту главу вы поймете как использовать измерительную систему G1 для проведения как статичных измерений, так и в режиме реального времени. Схема работы измерительной системы GPS построена на определении относительного положения между станциями с помощью технологии GPS. Точность определения координат может быть разной; операционные методы и время наблюдения могут различаться, область применения также может быть разной. Режим GNSS приемника может быть двух видов: статичное измерение и динамичное измерение в режиме реального времени (используя базовую станцию и ровер).

Требования к условиям окружающей среды

(1) Наблюдательные станции (принимающая антенна) должны располагаться вдали от радиопередатчиков высокой мощности и высоковольтных линий электропередач во избежание воздействия магнитного поля на сигнал спутника GPS. Принимающая антенна должна находиться на расстоянии не менее 200 м.

(2) Наблюдательные станции не должны находиться рядом с водоемами большой площади или объектами, отражающими/поглощающими электромагнитные волны, во избежание эффекта многолучевости;

(3) Наблюдательные станции должны быть расположены в легкодоступных местах с хорошим обзором. Маска возвышения должна быть больше 10° - 15°, для того чтобы ослабить влияние искожений в тропосфере; (4)Наблюдательные станции следует устанавливать в местах, удобных для использования других средств измерения.

(5) Для долгосрочной работы сети GPS следует также учесть наличие средств связи (телефона и телеграфа, почты и телекоммуникаций), а также наличие источника питания для станций и оборудования.

![](_page_33_Picture_0.jpeg)

# §3.1 Статические операции

§3.1.1 Особенности статических измерений

#### Статическиеизмерения:

Измерение GPS-позиционирования посредством установки трех или более GNSS приемников для проведения одновременного наблюдения и определения относительного положения между станциями.

§3.1.2 Замечания по полевым работам:

1) Статический режим ресивера Galaxy G1 может быть установлен только в программном обеспечении EGStar или другом, таком как как Field Genius или SurvCE, подробности вы найдете в мануале EGStar

2 )Установите штатив на контрольной точке, выровнив и отцентрировав строго на контрольной точке.

3 )Измерьте высоту инструмента 3 раза, разница в результатах должна быть не более 3 мм, возьмите среднюю величину. Высота инструмента должна измеряться от середины контрольной точки до mark line на инструменте.(§3.4)

4) Запишите номер инструмента, название точки, высоту инструмента и стартовое время.

5) Включите инструмент, подтвердите статический режим, начнется поиск спутников, начнет мигать соответсвующий индикатор. Когда начнется запись, индикатор статуса будет мигать в соответсвии с установленным интервалом, одно мигание означает запись одной эпохи.

6)После завершения наблюдений, приемник выключается и начинается передача данных и обработка полученных спутниковых наблюдений.

![](_page_34_Picture_0.jpeg)

# § 3.2 Операции в режиме реального времени (Radio mode)

Динамические измерения в режиме реального времени или RTK. Технология RTK сочетает глобальную спутниковую навигацию и технологию позиционирования с технологией передачи данных, включающей базовую станцию и ровер. Базовая станция передает данные через модем или сеть роверу, который проводит дифференциальный анализ. Таким образом получают координаты измеряемой точки в реальном времени в указанной системе координат.

В зависимости от способа передачи дифференциального сигнала RTK делится на радио режим и сетевой режим.

Радио режим

![](_page_34_Picture_6.jpeg)

Figure 3-1 Режим Базы с внешним Радио

![](_page_35_Picture_0.jpeg)

#### §3.2.1 Установка базовой станции

Базовую станцию следует устанавливать на открытых местах и возвышениях с широким обзором; избегать соседства с передающим высоковольтным оборудованием, передающими и принимающими антеннами оборудования радиосвязи, избегать тени деревьев и края воды, т.к. все это производит различное по степени воздействие на прием сигнала GPS и излучение радиосигналов.

1) Приемник подключается к базе через внешний радио модем;

2) Установите штативы; штатив, на который крепится радиоантенна, должен быть расположен на более высокой точке, наименьшая дистанция между двумя штативами должна быть не менее 3 метров.

 Зафиксируйте базу и приемник (если приемник установлен на известной точке, необходимо отгоризонтировать его и выставить ровно над пунктом), включите приемник.

4) Установите передающую радиоантенну, повесьте радио на штатив, поместите аккумуляторную батарею у основания радиостанции.

5) Соедините радио, приемник и батарею при помощи многофункционального кабеля, "Y"-кабель используется для подключения к базовой станции (5-pin paзъем), передающему радио и внешней батарее (красный и черный зажим). Подает электропитание и передает данные.

#### Важно:

Обратите внимание на красную точку на разъеме 5-pin, ее необходимо совместить с красной отметкой на устройстве, так будет проще подключить кабель.

![](_page_36_Picture_0.jpeg)

# §3.2.2 Включение базовой станции

При первом включении базовой станции необходимо установить параметры:

1) Подключитесь к базовой станции через EGStar на контролле (§2.2.3) 17

2) Пройдите: Config - Instrument Config - Base Setting (приемник должен

быть в режиме Базы)

FE	Base Sase	
	Rover setting	
	Base setting	
	Work mode setting	
s	P:Single H:1.772 V:3.060	G
I	S:8+7+6 14	м

EGStar		#* 쏜		€ 6:5
)				
-Base pa Msg.type Diff.mod Ant.H () Real	e CMRX e RTK 0 O Pole	] Interva ] Mask a ] PDOP L () Slan	l time ngle imit t	1 0 3
-Base co	ordinate-		212221100	
Latitud€	23.073606	0650	1	又
Longitu	113.21560	05554	٥١	at/Lon
Elevatio	27.3818		0	Plane
Calc.	7 para.mod	e		
Can't inpu	t ant.H in s	ingle pos	ition s	tatus
		1		-

![](_page_36_Figure_9.jpeg)

3) Установите параметры базовой станции. Обычно вам необходимо лишь выставить дифференциальный режим (Diff.mode) а остальные настройки оставить по умолчанию

. После настроек нажмите 🗊 Настройки базы завершены. 4)

После установки параметров, нажмите "Start" (в общем случае,базовая станция запускается в произвольной точке, координаты базывводить не нужно)

![](_page_37_Picture_0.jpeg)

Base naramete	arc
Msg.type RTCM	Interval time 1
Diff.mode RTK	Mask angle 0
Ant.H 0	PDOP Limit 3
R EGStar3.0	ok 📑
- <b>Bas</b> Latiti 🗼 Se su	t base parameter
Longh	Lon
Elevatic 26.8420	) O Plane
Calc.7 para.m	node 🗌 repeated statio
Can't input ant.H i	in single position status

EGStar	🚛 🏹 📢 🖅 2:18
Ò	
Base parame Msg.type RTC Diff.mode RTK	Interval time 1
Ant.H EGStar3.	0
Base	Sure to start base?
Latitu Long	es No t/Lon
Elevatio 26.84	20 Plane mode repeated station
Can't input ant.H	in single position status
Start	Help Exit
	(П) (ОК)

Figure 3-3

EGStar	🗱 🖄 📢 🗸	2:19
0		
Base parameters		
Msg.type RTCM3	Interval time	1
Diff.mode RTK 🔳	Mask angle	0
Ant.H0	PDOP Limit	3
C EGStar3.0		ok 💕
Lati Base st	art successful	!
Longicu 110.2200 re		Lon
Elevatio 26.8420	0	Plane
Calc.7 para.mode	e 🗌 repeate	d station
Can't input ant.H in si	ngle position s	tatus
Start	Help	Exit
		ОК

Figure 3-4

![](_page_38_Picture_0.jpeg)

Заметка: Если вы запускаете базовую станцию в первый раз, вы можете запустить её непосредственно с приемника, тогда БС будет работать автоматически. Эта функция полезна, когда вам не надо менять настройки.

5) Установка радиоканалов

Установите радиканалы на контрольной панели внешнего радио Установите радиоканал, можно выбрать из 8 каналов.

- Установите мощность передачи, если расстояние между базой и ровером небольшое и местность открытая, то вы можете выбрать низкую мощность передачи сигнала;
- Если радио успешно передает сигнал, индикатор ТХ мигает через интервал;

#### §3.2.3 Установка Роверной станции

После успешной установки Базовой станции на передачу поправок по радио каналу, вы можете начать установку Ровера.

Этапы установки:

- 1) Включите приемник и установите режим работы Ровер Радио;
- 2) Закрепите приемник на карбоновой вехе и прикрутите УКВ антенну;

 Прикрепите крепление контроллера на веху и установите в него контроллер;

![](_page_39_Picture_0.jpeg)

![](_page_39_Picture_2.jpeg)

Figure 3-5 Ровер

### §3.2.4 Установка ровера

Для установки станции ровера необходимо:

1) Подсоедините контроллер к EGStar(см. § 2.2.3)

2) Настройки ровера: Config  $\rightarrow$  Instrument Config  $\rightarrow$  work mode setting (включите режим работы Ровер и встроенный радио модем для передачи данных)

 Настройки канала: Config → Radio Config → Radio channel setting (выберите тот же самый радио канал, какой установлен на Базовой станции;

![](_page_40_Picture_0.jpeg)

Figure 3-6

EGStar	· 🗅 🛱	× 🖭 2:12
₽ <sup>©</sup>		Exit
Radio Channel-		
Current channel:	4	Read
Switch channel:	1	Switch
Don't use when d	evice not sup	port!
Don't use when d Read power:	evice not sup	port! Read

Figure 3-7

![](_page_41_Picture_0.jpeg)

Настройки завершены. После того как Ровер получил фиксированное решение, вы можете увидеть высокоточные координаты в контроллере. Для более расширенных настроек ознакомьтесь с инструкцией <<EGStar 3.0 User Manual >>

# §3.3 Операции в RTK (GPRS режим)

Основное различие режима RTK GPRS от радиорежима в передаче дифференциальных данных через сеть. Поэтому установка на точке схожа с радио режимом, а настройка в EGstar сильно отличаются и вводятся

следующим образом:

![](_page_41_Picture_6.jpeg)

Figure 3-8

![](_page_42_Picture_0.jpeg)

### §3.3.1 Установка базы и ровера

- когда базовая станция подключена к режиму GPRS, не нужно устанавливать внешнее радио, необходимо установить дифференциальную GPRS антенну;
- 2) когда ровер включен в режиме GPRS, необходимо установить дифференциальную GPRS антенну;.

### §3.3.2 Настройка базы и ровера

Настройка режима RTK GPRS для базы и ровера одинакова, вы можете сначала настроить базу, потом ровер. :

- 1) Setup: Config  $\rightarrow$  GPRS Config
- 2) Необходимо добавить новое сетевое подключение, нажмите "Add" для входа в интерфейс установки

![](_page_42_Picture_9.jpeg)

EGStar	1	רא <del>י</del>	× 🖭 2:58
0			
-Network S	ettina —		
Network <v< td=""><td>RS 58.248.3</td><td>35.130:</td><td>2010&gt;</td></v<>	RS 58.248.3	35.130:	2010>
-	10000 (MARCH 10000)		weet the second
Add	Edit		Delete
Connect	Break	ок	Cancel
			ОК

Figure 3-9

Name:     Network       Mode:     EAGLE       Connect:     GPRS/CDMA       APN:     cmnet       Change     Network <eagle< td=""></eagle<>	12
Mode: EAGLE M Connect: GPRS/CDMA C APN: cmnet Change AF Network <eagle 58.248.35.130:20</eagle 	
Connect: GPRS/CDMA Cd	
APN: cmnet Change AF PN: Change AF Network <eagle 58.248.35.130:20<="" td=""><td></td></eagle>	
58.248.35.130:20	10- 0
IP: 58.248.35.130 IP ure to present rec	ceiver
Port: 2010 DNS Po modul	
User Name: wmbgps Us	
Password: **** Pa	
Access SOUTH_RTCM30 Access SOUTH_RTCM3	0

![](_page_43_Figure_1.jpeg)

Примечание:"Read from module" функция используется для чтения coxpanenteneous coofщений в системе, нажмите "Read from module" предыдущее coofщение появится в поле "Access" :

3) Введите информацию о конфигурации сети, выберите "Eagle" для базовой станции, в поле "Access" введите номер устройства or customize. После установки нажмите "OK." и введите параметр фазы конфигурации. Затем нажмите "OK" для возврата к настройкам сети. Затем нажмите на кнопку "Connect", чтобы попасть в начальный интерфейс EGStar, после подключения к сети, нажмите на кнопку "OK" и вернитесь к основному интерфейсу EGStar.

![](_page_44_Picture_0.jpeg)

![](_page_44_Picture_2.jpeg)

Figure 3-11

Заметка: Подключение ровера к сети базовых станций аналогично как и на базовой станции, за исключением опции VRS-NTRIP, посмотрите на картинку с настройками, введите IP и Port для вашей сети базовых станций, имя пользователя и пароль, затем нажмите "Get Sourcetable" для получения точек доступа с сервера и выберите необходимую для подключения. Для более точной информации прочитайте инструкцию по <<EGStar3.0>>

Name:	Network				
Mode:	NTRIP-VRS				
Connect:	GPRS/CDMA				
APN:	cmnet	Change			
IP:	58.248.35.130				
Port:	2010	DNS			
User Nam	e: wmbgps				
Password:	****				
Access	0800_RTCM3	0			
Read fro	om module Ge	t sourcetabl			
81. 	ОК	Cancel			

Progress: Status: MountPoint:user/user/OTHER MountPoint:1234567/1234567/OTHER MountPoint:0800_RTCM30/0800_RTC MountPoint:0000_RTCM30/0800_RTC MountPoint:0000_RTD/0000_RTD/RT MountPoint:2000_MSM4/2000_MSM4, MountPoint:1000_RTD/1000_RTD/RT MountPoint:galaxy/galaxy/RTCM 3.0 Get original listSuccess!		
tatus: fountPoint:user/user/OTHER fountPoint:1234567/1234567/OTHER fountPoint:0800_RTCM30/0800_RTC fountPoint:0000_RTCM30/0000_RTC fountPoint:0000_RTD/0000_RTD/RT fountPoint:2000_MSM4/2000_MSM4 fountPoint:1000_RTD/1000_RTD/RT fountPoint:galaxy/galaxy/RTCM 3.0 iet original listSuccess!	rogress:	
Status: MountPoint:user/user/OTHER MountPoint:1234567/1234567/OTHER MountPoint:0800_RTCM30/0800_RTC MountPoint:0000_RTCM30/0000_RTD MountPoint:0000_RTD/0000_RTD/RTM MountPoint:1000_RTD/1000_RTD/RTM MountPoint:1000_RTD/1000_RTD/RTM MountPoint:galaxy/galaxy/RTCM 3.0 Get onginal listSuccess!		
MountPoint:user/user/OTHER MountPoint:1234567/1234567/OTHER MountPoint:0800_RTCM30/0800_RTC MountPoint:0000_RTCM30/0000_RTC/ MountPoint:0000_RTD/0000_RTD/RT MountPoint:2000_MSM4/2000_MSM4/ MountPoint:1000_RTD/1000_RTD/RT MountPoint:galaxy/galaxy/RTCM 3.0 Get onginal listSuccess!	tatus:	

Figure 3-12

![](_page_45_Picture_0.jpeg)

Figure 3-13

## §3.3.3 Электронный уровень

1. Включите электронный уровень:

В главном меню нажмите на кнопку настройки калибровки в верхней части - вы попадете в меню настроек.

![](_page_45_Picture_5.jpeg)

Figure 3-14 Главное меню

![](_page_46_Picture_0.jpeg)

Отметьте галочкой пункт "Bubble", нажмите 'ОК' и вернитесь в меню

съемки точек, вы можете увидеть электронный уровень в левом верхнем

углу дисплея.

EGStar	<b>₩</b> ★ 🔁 4:32
Acceleration	Calibration date unknown
Magnetic	Calibration date unknown
Ant. H: 2 O Real (	Slant  Pole
Limit: 0	.02
✓ Bubble S	mall 💌
Display Displa	stance and Angle it when survey evi
Pole Tip	O Device Top
ОК	Cancel
	ОК

Figure 3-15 Calibration setting

- 2. Использование электронного уровня
- Отгоризонтируйте веху по электронному уровню. Красный круг изменит цвет с красного на зеленый. Теперь вы можете начать измерять точки.

	уппа компаний ІелГео	Адрес: Тел. 8 (	Екатеринбург, ул. Ки 800) 500-64-20 Сайт:	ировградская, 28 https://delgeo.ru/
EGStar		Эл.почта: 🖻 5:42	ekb@delgeo.ru; geoj EGStar	orom_2010@mail.ru
0.284 m 7.73222	0		0.008 m 0.21024	0
PT.ID:PT	N:2558658.5	<mark>68m</mark> 31	PT.ID:PT	N:2558658.537
H:26.716	E:435310.090	)	H:26.721	E:435310.092
S P:Single I S:9+6+	e H:0.825 V:1.030 8 『R ↓ ⊕ @ @ 1	G M	S P:Single I I S:9+6+8	H:0.825 V:1.031 G TR M

Вне уровня

Уровень

Figure 3-16

### §3.3.4 Измерение с наклоном

Galaxy G1 поддерживает функцию измерения с наклоном, но для ее работы необходима калибровка датчика наклона и магнитного датчика передиспользованием.

#### 1. Калибровка датчика наклона

Зайдите в меню калибровки нажав на кнопку электронного уровня в верхней части экрана, как показано на картинке ниже.

![](_page_48_Picture_0.jpeg)

![](_page_48_Picture_2.jpeg)

![](_page_48_Figure_3.jpeg)

Нажмите "Acceleration" в меню настройки электронного уровня

EGStar	🛱 🎦 📢 建 5:41
Acceleration	Calibration date unknown
Magnetic	Calibration date unknown
Ant. H: 2 Real (	Slant  Pole
Limit: 0.	.02 mall
Display Dis	tance and Angle t when survey
Slope Surv	ey O Device Top
ок	Cancel
$(\mathcal{H})$	(т) (ок)

Figure 3-18 Calibration setting

В меню калибровки электронного уровня - убедитесь что приемник стоит

по уровню и нажмите кнопку "Begin calibrate" для начала калибровки.

Держите веху неподвижно до завершения калибровки.

![](_page_49_Picture_0.jpeg)

**D**:-----

### Figure 3-19

#### 2. Калибровка магнитного датчика

Нажмите "Magnetic" в меню настройки электронного уровня для входа в

меню калибровки магнитного датчика

EGStar	# č] •(× Œ 6:05
Acceleration	Calibration date unknown
Magnetic	Calibration date unknown
Ant. H: 2	Slant Polo
Limit: 0.	
Bubble Sr	nall 💌
Display Dis	tance and Angle
Check Limit	t when survey
Slope Surve	ey O Device Top
ОК	Cancel
	ОК

Figure 3-20 Calibraton setting

![](_page_50_Picture_0.jpeg)

В меню калибровки магнитного датчика, нажмите "Begin calibrate", затем переверните и поверните приемник G1 в соответствии с картинкой в левом нижнем углу экрана ( также вы можете нарисовать "∞" после установки G1 на веху), до тех пор пока калибровка не завершится на 100%.

![](_page_50_Picture_3.jpeg)

Калибровка

Калибровка успешно завершена

Figure 3-21

#### 3. Измерение с наклоном

После завершения калибровки, вы можете начать измерять точки с наклоном, эта функция позволяет скорректировать наклонные координаты в нормальные координаты в диапазоне 30° угла наклона

# §3.4 Измерение высоты антенны

Высота антенны относится к статическим и RTK операциям.

Высота антенны это вертикальная высота от фазового центра до точки измерения на земле.

![](_page_51_Picture_0.jpeg)

Методы измерения высоты антенны в динамическом режиме включают в

себя высоту вехи, вертикальную высоту и наклонную высоту;

Высота вехи: высота центрального шеста, значение которой можно

увидеть на шкале;

Вертикальная высота: вертикальная высота от земли до основания корпуса устройства.

Наклонная высота: измерения производятся от центра резинового кольца до земли. В полевом ПО необходимо выбрать метод "наклонная высота" (slant height) и ввести значение;

**Измерение высоты антенны в статическом режиме:** измерьте расстояние от земли до середины резинового защитного кольца, выберите подходящий тип антенны в программе пост обработки.

![](_page_51_Figure_9.jpeg)

Figure 3-22

![](_page_52_Picture_0.jpeg)

# Глава 4. Подключение к ПК

Прочитав эту главу, вы узнаете, как подсоединить Galaxy G1 к компьютеру для передачи данных и установки прграммного обеспечения

## §4.1 Передача данных с приемника

Для передачи данных Приемник Galaxy G1 использует диск USB, для этого не надо загружать программу, нужно только перетащить и загрузить. Многофункциональный кабель передачи данных используется для загрузки, один его конец необходимо подключить к USB разъему, другой конец к разъему 7-pin на основании корпуса устройства. после подсоединения на компьютер установится новый драйвер, похожий на флешдиск, куда можно копировать нужный файл.

Figure 4-1

Откройте "съемный диск", вы увидите данные и системные файлы в памятиустройства

ATHUUSTA sth	240 12	518 27	2009-12-22 14:53
93103678 eth	720 35	1331 文件	2009-12-22 15:07
attomic eth	400 13	213 文件	2209-12-22 15 15
4.1035TE eth	3, 360 33	573 文泽	2009-12-23 16:23
Are 1700019	4.02	<b>518 空神</b>	2000-12-3 15 40
90183072 +th	290 10	STH 2.97	2009-12-3 (5 40
\$1103373 eth	(40) 17	STH X #	2009-12-3 17 12
1 911033174 sth	200 13	町 文件	2009-12-3 17 20
1 91103375 ath	290 33	\$73 空神	2009-12-3 17:24
103461 seb	291.09	ST3 21#	2005-12-11 13:44
1 stinos57 stk	106 32	STH X #	2009-12-11 10:51
94103461 seh	200 33	573 文件	2009-12-12 10:51
1 91103962 sth	255 51	SIN TH	2300-12-12 10:40
90100463 sth	399 10	514 2.17	2006-12-12 10:50
91103464 vth	£3 X2	313 文件	2009-12-12 11 00
91103081 sth	300 13	和文 812	2009-12-14 8 38
10 93103982 sth	113.32	SIN 21	2309-12-14 10:03
Stationerst .ak	02:3 18	ST4 0'00	9006-19-91 11-60

Figure 4-2

![](_page_53_Picture_0.jpeg)

На изображении выше показаны файлы STH полученные с приемника Galaxy G1 и время окончания записи. Исходные файлы могут быть скопированы непосредственно в компьютер, вы также можете скачать INSTAR для копирования данных на ПК с помощью программы INSTAR изменить имя файла и высоту антенны, и в следующем разделе будут рассмотренны операции с программой более детально.

# §4.2 Работа с ПО INStar

INStar это многофункциональная установочная программа, которая может производить передачу данных, обновление прошивки, установку значений параметров, настройки радио, настройки сети, регистрация приемника. Установить INStar на компьютер

Передача данных "Data Output" и настройка параметров "Parameter settings" выполняется через USB.

Через СОМ порт производятся настройки Сети, установки Радио и Регистрация приемника. Обновление встроенного ПО можно сделать через USB или СОМ порт

![](_page_54_Picture_0.jpeg)

![](_page_54_Figure_1.jpeg)

выдача данных: для копирования данных с Приемника (USB port);

**Обновление программного обеспечения:** апргрейд программного обеспечения Приемника (COM port);

Установка параметров: настройка некоторых основных праметров Приемника (USB port);

Настройка радио: настроить радиомодуль Приемника (COM port, radio direct-on mode);

Настройка сети: настроить сетевой модуль Приемника (COM port, network direct-on mode)

Регистрация приемника: to input register code (COM port);

# §4.2.1 Вывод данных

Включите Приемник G1 и запустите программу INStar, затем подключите его к ПК через L797Y USB port, тип Приемника и SN будет показан внизу

![](_page_55_Picture_0.jpeg)

Figure 4-4

Зайдите в Data Output, вы увидите сохраненные в Приемнике данные.

Выберите необходимые файлы и папку для сохранения, затем вы можете

передать данные в формате STH или Rinex.

Target	C:\Us	ers <mark>\hzb\</mark> C	)esktop\			Browse	Rin	nex Output alete Receiver Files
						output	🗌 🗆 Se	elect All
File Name		Poin	Time In	Date	Start Time	End Time	Antenn	File Size
✓ 1356100/ □ 1356100/	₩.S	1356	A	2015-04-10 2015-04-10	10:31 10:34	10:33	2.000	24K 31K

Figure 4-5

![](_page_56_Picture_0.jpeg)

# §4.2.2 Обновление программного обеспечения

Выключите Приемник и подключите его к ПК через L797Y COM port

Нажмите **Browse** для поиска обновлений

Serial Ports	COM3	_	Baud Rate:	115200 -	Onen	Cancel
Jenai Porci	COMS	*	badd Nace.	115200		Contract
E:\RTK\S82	T\S82T主机固	□件\\$82T-T2	220150212 技术更改	通知单\S82T_F1!	Browse	Update
lease confirm	n receiver tur	ned off and	connected with con	nouter hy serial-n	ort cable. Select rid	nht nort and c
'Open'to sta	art. Guarante	e GPS receiv	er full power to avo	id receiver power	r off in update proc	cess

Figure 4-6

Выберите нужный порт и скорость передачи данных 115200, нажмите нна **Open**, затем включите Приемник когда появится соответствующее сообщение. группа компаний ДелГео Адрес: Екатеринбург, ул. Кировградская, 28 Тел. 8 (800) 500-64-20 Сайт: https://delgeo.ru/ Эл.почта: ekb@delgeo.ru; geoprom 2010@mail.ru

![](_page_57_Picture_2.jpeg)

Figure 4-7

Вы увидите как происходит процесс программирования

rmware Updat	e					
Serial Port:	COM3	10.50	Baud Rate:	115200 -	Open	Cancel
E:\RTK\8620	)13\586-201	13电源板固件	S862013-TZ20141	219技术更改通知	g Browse	Update
Actine Type fachine Type imware files Programing pdate succes	isterior update 1	found, click up	date button to sta	rt restart with new	firmware automatic	ally!

Figure 4-8

Когда обновление закончится, Приемник автоматически перезагрузится.

![](_page_58_Picture_0.jpeg)

### §4.2.3 Установка параметров

Включите приемник, запустите программу INStar, и подключите его к ПК через L797Y USB port.

В **Parameter Setting**, вы можете изменить маску возвышения спутников, интервал записи статических наблюдений, формат передаваемых дифференциальных поправок, канал данных, записывать ли исходные данные в динамическойсъемке.

Interface		Static Setting	
Language:	Chinese 💿 English	Mask angle:	10
State Flip:	Manually	Sampling interval:	5
Contract	Pright D Dark	Record Mode:	🖱 Manual 🔘 Auto
conclase.	Digit Dark	Point Name	
		Time Interval	
System		Antenna Height	2 000
working	🔘 Static Mode 🔘 Base Mode 🛛 🔘 Rover Mo	ode	2.000
Key:		Dynamic Setting	
		Msg.Type:	
时区	8	Data Link:	INTERNAL
		Base Autostart:	🖲 Yes 🛛 No
		Record Raw Data:	🔘 Yes 🛛 💿 No

Figure 4-9

# §4.2.4 Настройка радио

Включите приемник и переведите его в радио режим, подключите к ПК через L797Y COM port, выберите нужный порт и скорость передачи данных 19200, затем нажмите **Open** вы сможете читать радиочастоту и текущий канал, изменять каналы.

![](_page_59_Picture_0.jpeg)

Serial Port:	сомз 👻	Close 🗌 🖸	Connect directly	
Baud Rate:	115200 👻			
Radio Paramete	ers			
Channel:	8 🔻	Switch		
Channel 1:	463.12500	Channel 5:	463.62500	Default
Channel 2:	464.12500	Channel 6:	464.62500	Setting
Channel 3:	465.12500	Channel 7:	465.62500	Read
Channel 4:	466.12500	Channel 8:	466.62500	
Program Inform	nation			
Send Comman Get command Send Comman Get radio chan Get radio chan Send Comman Get radio frequ Send Comman Get radio mod	d type OK d ik to radio OK id inel id uency d el OK			E

Figure 4-10

### §4.2.5 Регистрация приемника

Включите приемник и подключите его к ПК кабелем L797Y через СОМ

порт, затем введите 36-значный код и нажмите "Input"

![](_page_59_Picture_7.jpeg)

Figure 4-11

![](_page_60_Picture_0.jpeg)

# Приложение A Galaxy G1 Основные технические характеристики

Геодезическаяпроизводительность	
Каналы	220 Каналов
Отслеживаемые сигналы	BDS B1, B2, B3
	GPS L1C/A, L1C, L2C, L2E, L5
	GLONASS L1C/A, L1P, L2C/A, L2P, L3
	SBAS L1C/A, L5 (для спутников, поддерживающих L5)
	Galileo GIOVE-A, GIOVE-B, E1, E5A, E5B
	QZSS, WAAS, MSAS, EGNOS, GAGAN, SBAS
Особенности GNSS	Частота позиционирования: 1Hz~50Hz
	Время инициализации: < 10с
	Надежность инициализации: >99.99%
Точность позиционирования	
Дифференциальная кодовая ГНСС-съемка	В плане: ± 0.25 m + 1 ppm
	104H0C16 Позиционирования SBAS : 006I4H0 <siii sdrnis<="" td=""></siii>
Статическаяттісс-свемка	В мале. <u>12.3 mm + 0.5 ppm</u>
Кинематическая съемка в реальном	
времени	В плане: ±8 mm + 1 ppm
(До 30km от базы)	По высоте: ±15 mm + 1 ppm
DTK coru	B n/ade: 18 mm + 0.5 ppm
RIKCEIN	
	время инициализации ктк. 2 85
Физические параметры Размеры	12 9 cmx11 2cm
Bec	970д (включая установленную батарею)
Материал	отов (волотах установленную остарско) Масниевый корпус из адюминиевого сплава
Работа в окружающей среде	
Температура эксплуатации	-45 ~ +60
Температура хранения	-55 ~ +85
Влажность	100%
Пыле/влаго защита	Стандарт IP67, защищен от продолжительного погружения в воду на глубину до 1 метра
	Стандарт IP67, полная защита от попадания пыли
Удары и Вибрации	Выдерживает падение с высоты 2 метра
Электрика	
Потребляемая мощность	2W
Батарея	Съемная аккумуляторная литий-ионная батарея 7.4 V 3400mAh
Время работы батареи	Одна батарея: 7ч (режим статика)
	5ч (режим базы УКВ)
<u> </u>	6ч (режим ровер)
Связь и хранение данных	
I/O Port	
	1 GRES/RADIO AUTOUNINI ROOT
	а села под SIM изоту
Беспроводной модем	слот под зни карту Встроенный выудренний приемо/передающий радио модем 0.5W/(прием)/2W/передача)
веспроводной модем	Внешний радио передатии триемо/передающий радио модем 0.500(прием)/200(передата) Внешний радио передатчик 5W/25W
Диапазон радиочастот	410-470MHz
Протоколы связи	TrimTalk450s, TrimMark3, PCC EOT, SOUTH
GSM модем	WCDMA3.5G модуль сетевой связи, совместимый с GPRS/EDGE, CDMA2000/EVDO 3G (опц.)
Двухканальный модуль Bluetooth	Двухканальный модуль Bluetooth 4.0,поддерживает соединение с телефонами на IOS и Android
	Bluetooth 2.1 + EDR
NFC (Опционально)	Поддерживает автоматическое сопряжением на небольшом расстоянии (меньше 10 см) между Galaxy G1 и контроллером (контроллер снабжен беспроводным модулем NFC)
Хранение/Передача данных	4GB внутренней памяти, больше 3 лет записи сырых данных спутниковых наблюдений (примерно 1.4 MB в день), основано на записи с 14 спутников
	Передача данных на USB
Формат данных	Формат дифф. поправки: CMR+, CMRx, RTCM2.1, RTCM2.3, RTCM3.0, RTCM3.1, RTCM3.2
	Формат вывода даных с GPS: NMEA 0183, PJK plane coordinates, binary code
	Поддерживаемые типы сетей базовых станций: VRS, FKP, MAC, supporting NTRIP protocol
Система определения наклона (Опционально)	
Съемка под наклоном	Встроенный компенсатор наклона автоматически исправляет координаты в соответствии с
	направлением наклона и углом центрирующего стержня

![](_page_61_Picture_0.jpeg)

Электронный уровень	ПО контроллера отображает электронный уровень, проверяя положение центрирующего стержня в реальном времени
Взаимодействие с пользователем	
Кнопки	Управление одной кнопкой, удобно и эффективно

### **FCC Положение**

Оборудование протестировано и прошло проверку на соответствие ограничениям для цифровых устройств класса В, в соответствии с пунктом 15 правил FCC. Эти ограничения разработаны для обеспечения целесообразной защиты от вредных помех в жилых помещениях. Данное оборудование генерирует, использует и может излучать радиочастотную энергию и, если не установлено и не используется в соответствии с инструкциями, может вызвать вредные помехи для радиосвязи.. Тем не менее, нет гарантии, что помехи не будут возникать в каждом конкретном случае.. Если это оборудование вызывает помехи для радио или телевизионного приема, что может быть определено путем включения оборудования и выключения, пользователь может попытаться устранить помехи с помощью одной или нескольких из следующих мер:

--Изменить ориентацию или местоположение принимающей антенны

-- Увеличьте расстояние между оборудованием и приемником.

-- Подключить оборудование к розетке в цепи, отличной от той, к которой подключен приемник.

-- Обратитесь к дилеру или опытному радио / ТВ технику за помощью..

Это устройство соответствует требованиям части 15 Правил FCC. Операция является предметом следующих двух условий:

(1)Это устройство не может вызывать вредных помех и (2) это устройство должно принимать любые помехи, включая помехи, которые могут вызывать сбои в работе. Изменения или модификации, явно не одобренные стороной, ответственной за соответствие, могут привести к лишению пользователя права на эксплуатацию данного оборудования.

Это оборудование соответствует основным требованиям и другим положениям Директивы 1999/5/ЕС.

Используйте приемник GNSS в среде с температурой от -45 ° C до 60 ° C. ВНИМАНИЕ: СУЩЕСТВУЕТ ВЕРОЯТНОСТЬ ВЗРЫВА, ЕСЛИ БАТАРЕИ ЗАМЕНЕНЫ НА БАТАРЕИ ДРУГОГО ТИПА УТИЛИЗИРУЙТЕ ИСПОЛЬЗОВАННЫЕ БАТАРЕИ СОГЛАСНО ИНСТРУКЦИИ

Это устройство соответствует установленным требованиям РФ, когда устройство используется в 0 см от тела пользователя

C€0700